MIND OVER MATTER™

Le SERIES **ARTIFICIAL INTELLIGENCE GUIDED VEHICLES™**

Increase Your Operational Efficiency with LeVO LeVO ile Operasyonel Verimliliğinizi Artırın



OVERVIEW | GENEL BAKIŞ

LeVO series Artificial Intelligence Guided Vehicles™ (AIGV) offer safe, efficient, 24/7 material handling operations in highly dynamic manufacturing and warehousing facilities. Unlike traditional Automated Guided Vehicles (AGV), AIGV™ technology uses advanced Artificial Intelligence and state-of-the-art mobile robotics algorithms to achieve superhuman competency, agility, and precision that allow them to work alongside humans and other industrial vehicles.

LeVO serisi Yapay Zeka Güdümlü Araçlar (AIGV) devingen üretim ve depolama tesislerinde 7/24 güvenli ve verimli malzeme taşıma operasyonu sunmaktadır. Geleneksel Otomatik Güdümlü Araçların aksine AIGVTM teknolojisi, insanlar ve diğer endüstriyel araçların etrafinda çalışmaya olanak sağlayan insan üstü beceri, çeviklik, ve hassasiyeti başarmak için en gelişmiş Yapay Zeka ve en güncel mobil robotik algoritmalarını kullanmaktadır.

NATURAL NAVIGATION **DOĞAL NAVİGASYON**



Using 360° 3D LiDAR scans and the natural appearance-based features detected by their cameras, AIGV™s can localize themself and navigate safely in their work environment without requiring any additional instrumentation or infrastructure setup.

360° 3D LiDAR taramaları ve kameraları aracılığıyla algılanan doğal görünüm temelli öznitelikleri kullanarak AIGV™ler ek altyapı kurulumu ve ekipman gerektirmeden çalışma ortamlarında konumlarını belirleyip dolaşabilirler.

HUMAN-AWARE SAFE OPERATION İNSAN-FARKINDA GÜVENLİ OPERASYON



Using their multi-modal sensors and sophisticated Machine Learning based object classification and scene understanding algorithms, AIGV™s can distinguish between humans, vehicles, and other objects, and can perform safe, human and traffic aware navigation.

Çok modaliteli sensörler ve sofistike Makine Öğrenmesi temelli sahne anlama ve nesne sınıflandırma algoritmaları aracılığıyla AIGV™ler insanlar, araclar, ve diğer nesneleri ayırt edip insan ve trafik-farkında güvenli sürüş yapabilirler.

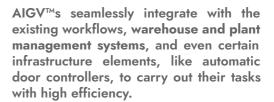


DYNAMIC MAP UPDATES DINAMIK HARITA GÜNCELLEME

AIGV™s do not require architectural drawings or surveying of the facility. their maps and They create spatiotemporally track all static and dynamic obstacles during their operation to maintain up-to-date maps of their deployment site.

AIGV™ler tesisin mimari çizimlerini ya da hassas ölçümlerine ihtiyaç duymazlar. Çalışma alanlarının haritalarını kendileri çıkarıp operasyonları boyunca ortamdaki bütün statik ve dinamik engelleri zaman-mekansal olarak takip edip bu haritaları güncel tutarlar.

WMS INTEGRATION DYS ENTEGRASYONU



AIGV™ler görevlerini en verimli şekilde yerine getirebilmek için mevcut iş akışlarıyla, ambar ve fabrika yönetim sistemleriyle, ve hatta otomatik kapı kontrol kumandaları gibi belli altyapı elementleriyle zahmetsizce entegre olabilirler.



Pittsburgh, PA, USA İstanbul, TURKEY







500 mm

740 mm

SPECIFICATIONS | ÖZELLİKLER

3D LiDAR 3B LiDAR -----

Provides 360° coverage and 360° kapsamı ve 3B accurate distance measurements in ortanda hassas mesafe 3D space for continuous obstacle ölçümü ile sürekli engel

awareness farkındalığı sağlar

CAMERAS KAMERALAR

An array of 2D and 3D cameras enable 2B ve 3B kamera dizisi, through classification and recognition endüstriyel araçlar, ve çeşitli of different elements in the work statik ve dinamik etmenleri environment, like humans, other tanımaya ve sınıflandırmaya industrial vehicles, and various static olanak sağlayarak durum and dynamic obstacles farkındalığının artırmaktadır

enhanced situational awareness ortamdaki diğer insanlar, diğer

2D LiDARS 2D LiDARLAR

Supports precise localization as Robotun hassas konum well as providing awareness of belirlemesine ve yer

small obstacles on the ground düzlemindeki ufak engellerin surface farkına varmasına yardımcı olur

WIRELESS CONNECTIVITY KABLOSUZ BAĞLANTI Enables remote connectivity between Robot filosu ile robot yönetim

le∜

AIGV

the robot fleet, fleet management sistemi ve DYS arasında uzaktan system, and WMS. bağlantıya olanak sağlamaktadır

FORK PROXIMITY ÇATAL MESAFE VE AND DEPTH DERINLIK SENSORS SENSÖRLERI

during pallet drop off. olanak sağlamaktadır

These depth and Bu derinlik ve mesafe proximity sensors sensörleri palet bırakma enable obstacle-aware sırasında engellerin farkında and safe maneuvers ve güvenli manevralara

2200 mm **ULTRASONIC SENSORS ULTRASONIK SENSÖRLER**

Improves safety by providing an Özellikle robotun yakın çevresinde awareness, especially for close oluşturarak güvenliği artırır proximities around the robot

additional layer of obstacle ek bir engel farkındalık katmanı



Max Speed: 6.0 km/h **Drive Motor:** 1.5 kW AC **Brake System:** Electromagnetic

Hiz: 6 km/s

Sürüş Motoru: 1.5 kW AC Fren Sistemi: Elektromanyetik



Turning Radius: 1535 mm **Gradeability: 30%**

Stop From Max Speed: 0.5 s

Dönüş Yarıçapı: 1535 mm Tırmanma Eğimi: %30 **Duruş Süresi:** 0.5 s



Vehicle Weight: 700 kg Lift Capacity: 2000 kg Lift Motor: 2.2 kW DC

Araç Ağırlığı: 700 kg Kaldırma Kapasitesi: 2000 kg

Kaldırma Motoru: 2.2 kW DC



Power Source: 24 V 210 Ah Li-Ion

Power Management: Opportunistic

autonomous charging

Güç Kaynağı: 24 V 210 Ah Li-lon

Batarya

Güç Yönetimi: Fırsatçı otonom şarj



Temp Range: 0 - 40 °C Humidity: Up to 80%

Surface Conditions: Dry, free

of oil, and dust

Isı Aralığı: 0 - 40 °C Nem: %80'e kadar

Yüzey Koşulları: Kuru, yağsız,

tozsuz



Fleet Management: Atlas proprietary **WMS Integration:** All major WMSs **Reporting:** Operational statistics

Filo Yönetimi: Atlas mücessel **DYS Entegrasyonu:** Bütün büyük DYS'ler Raporlama: Operasyonel

istatistikler



Pittsburgh, PA, USA

İstanbul, TURKEY





